

Třídění/Řazení a vyhledávací algoritmy

Třídění vs řazení

Třídění je uspořádání objektů podle podobných vlastností. Způsob třídění je vždy závislý na oboru, který s těmito objekty pracuje.

Řazení je způsob uspořádání objektů do specifikovaného pořadí. Řazení může být provozováno podle různých kritérií (abecedně, vzestupně, sestupně).

Tyto dva pojmy bývají často zaměňovány.

Složitost algoritmů

Složitost algoritmů (někdy taky asymptotická složitost) je funkce, která vyjadřuje počet elementárních kroků v závislosti na vstupních datech dané funkce. Značí se O .

Možnosti tříd složitostí: $1 \ll \log(n) \ll n \ll n \cdot \log(n) \ll n^k \ll k^n \ll n! \ll n^n$

Rozdíl mezi jednotlivými třídami složitosti se dá jednoduše pochopit na těchto dvou příkladech. Když máme první algoritmus se složitostí $O(n)$ a druhý algoritmus se složitostí $O(2n)$ stačí nám ten druhý spustit na dvakrát rychlejší stroji a rozdíl je smazán. Pokud však máme první algoritmus se složitostí $O(n)$ a algoritmus se složitostí $O(n^2)$ bude při různé velikosti stoupat náročnost v závislosti na n 10x, 20x,...

Třídící algoritmy

Bubble sort

Princip:

1. Dostanu zadané pole.
2. Procházím pole, pokud je prvek vlevo menší než prvek vpravo prohodím je
3. Opakuji dokud není pole seřazeno od největšího po nejmenší (zprava doleva)

Složitost: $O(n^2)$ → za každý prvek pole projdu pole dvakrát

Ukázka algoritmu:

```
function bubbleSort(array) {
  for (var i = 0; i < array.length - 1; i++) {
    for (var j = 0; j < array.length - 1 - i; j++) {
      if (array[j] < array[j + 1]) {
        var tmp = array[j];
```

```
array[j] = array[j + 1];
array[j + 1] = tmp;
}
}
}
```

Spust mě!

Insert sort

Princip:

1. Dostanu pole
2. Procházím pole zleva doprava a vždy každý prvek zařadím na místo podle velikosti
3. Dostávám pole seřazené zleva doprava od největšího po nejmenší

Složitost: Složitost je $O(n^2)$, ale při téměř seřazeném poli se blíží $O(n)$

Ukázka algoritmu:

```
function insertSort(array) {
  var stepCounter = 0;
  for (var i = 0; i < array.length - 1; i++) {
    var j = i + 1;
    var tmp = array[j];
    while (j > 0 && tmp > array[j - 1]) {
      array[j] = array[j - 1];
      j--;
      array[j] = tmp;
    }
  }
}
```

Test me!

Merge sort

Princip:

1. Dostaneme pole
2. Toto pole si rozdělíme na dvě podpole
3. Dokud není pole rozděleno na jednoprvkové pole opakuj krok č.2
4. Jakmile máme jednoprvková pole spojíme je dohromady tak, aby byly seřazený
5. Jakmile máme jenom dvě podmnožiny porovnáme vždy jednotlivé prvky množiny a vždy ten větší přidáme do finálního pole -> postupujeme až máme ve finálním poli prvky od největšího po nejmenší

Složitost: Složitost algoritmu $O(n * \log(n))$

Protože to nejsem schopný naprogramovat ukázkou máte [zde](#) 😞.

Quick sort

Princip:

1. Dostaneme pole
2. Zvolíme si jeden prvek pole (pivot) a rozdělíme zbytek pole na prvky větší než pivot a na prvky menší než pivot
3. Pivota umístíme mezi tyto dvě množiny → pivot je na místě, kam by patřil v seřazeném poli
4. Kroky opakujeme, dokud nemáme všechny prvky seřazené

Složitost: Složitost u quick sortu je hodně závislá na volbě pivota (resp. pivotů). Pokud je pivot mediánem hodnot může být složitost $O(n \cdot \log(n))$, pokud však je pivot největším nebo nejmenším prvkem pole je složitost $O(n^2)$. Pivota můžeme vybrat, jako fixní pozici v tabulce (např. vždy poslední nebo první nebo prostřední prvek) nebo, což se považuje za ideálnější případ, se vyberou tři hodnoty a z nich se udělá medián.

Protože to nejsem schopný naprogramovat ukázkou máte [zde](#) 😞.

Selection sort

Princip:

1. Dostaneme pole
2. Vyhledáme největší prvek pole a umístíme ho doleva
3. Toto opakujeme, dokud nemáme seřazeno

Složitost: Složitost je sice u selection sortu vysoká $O(n^2)$, ale dobrá je u něj jeho nízká paměťová náročnost

[Ukázka algoritmu](#)

Vyhledávací algoritmy

Lineární hledání (také sekvenční hledání)

Princip: Procházím všechny prvky, dokud nenajdu ten hledaný.

Složitost: $O(n)$

Binární hledání (též metoda půlení intervalů)

Princip:

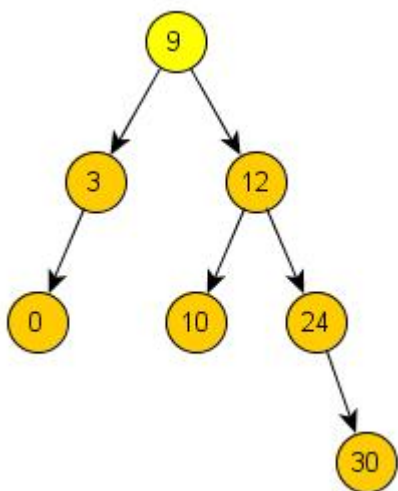
1. Pole ve kterém se dá použít půlení intervalů musí být seřazené (v tomto případě od největšího

- po nejmenší)
- 2. Podívám se na prostřední prvek pole
- 3. Pokud je můj hledaný prvek větší opakují to stejné vpravo, pokud menší tak vlevo
- 4. Opakují dokud nenajdu hledané číslo

Složitost: $O(\log_2(n))$

Metoda binárního vyhledávacího stromu

Princip: Tvořím binární strom (viz. obrázek) tak, že vždy v levé větvi jsou menší prvky a v pravé jsou větší prvky. Hledaný prvek hledáme tak, že za ním jdeme po větvi.



Složitost: V závislosti na vyvážení stromu (= vyvážený počet větví obou stranách) může být buď $O(\log(n))$ pro vyvážený strom nebo $O(n)$ pro nevyvážený.

From:
<https://old.gml.cz/wiki/> - GMLWiki

Permanent link:
<https://old.gml.cz/wiki/doku.php/informatika:maturita:22a?rev=1429882660>

Last update: **24. 04. 2015, 15.37**

